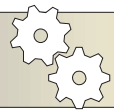


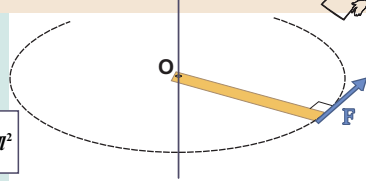
Μηχανική στερεού σώματος



Ράβδος

Ράβδος που περιστρέφεται σε οριζόντιο επίπεδο

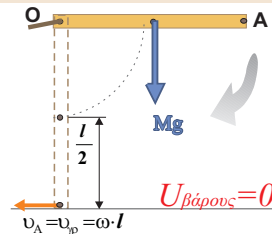
το βάρος δε δημιουργεί ροπή γιατί είναι παράλληλο στον άξονα περιστροφής



$$I_o = I_{cm} + M \cdot \left(\frac{l}{2}\right)^2 = \frac{1}{12} M l^2 + M \frac{l^2}{4} = \frac{1}{3} M l^2$$

Ράβδος που περιστρέφεται σε κατακόρυφο επίπεδο

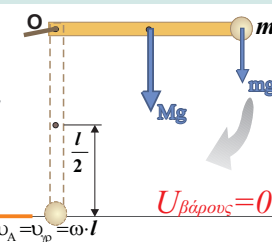
προσέχω γύρω από ποιον άξονα περιστρέφεται η ράβδος για να υπολογίσω σωστά τη ροπή αδράνειας (I)
αν περιστρέφεται με την επίδραση μόνο του βάρους τότε ισχύει η Δ.Μ.Ε



$$Mgl = \frac{1}{2} I_o \omega^2 + Mg \frac{l}{2}$$

όλα τα σημεία της ράβδου έχουν το ίδιο ω και γραμμικές ταχύτητες (v) διαφορετικού μέτρου

αν στη ράβδο είναι "κολλημένες" και σημειακές μάζες υπολογίζω σωστά τη ροπή αδράνειας του συστήματος και στην εφαρμογή Δ.Μ.Ε δε ξεχνώ τη δυναμική ενέργεια των σημειακών μαζών



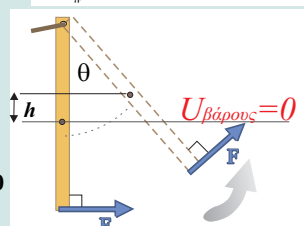
$$Mgl + mgl = \frac{1}{2} I_{\text{συσ}} \omega^2 + Mg \frac{l}{2}$$

$$\text{όπου } I_{\text{συσ}} = \frac{1}{3} M l^2 + m l^2$$

αν ασκείται και εξωτερική δύναμη F όπως στο σχήμα τότε σύμφωνα με τη διατήρηση της ενέργειας:

$$E_{\text{ΜΗΧ(ΤΕΛ)}} - E_{\text{ΜΗΧ(ΑΡΧ)}} = W_{\tau_f} = F \cdot l \cdot \theta$$

$$\frac{1}{2} I_o \omega^2 + Mgh - 0 = F \cdot l \cdot \theta \quad \text{όταν } \omega_0 = 0$$



Συστήματα σωμάτων

Ακίνητη τροχαλία

η γραμμική επιτάχυνση ενός σημείου στην περιφέρεια του τροχού είναι ίση με την επιτάχυνση α_ς των δύο σωμάτων

$$\alpha_{\Sigma} = a_{\tau p} = \frac{dv}{dt} = \frac{d(\omega \cdot R)}{dt} = R \cdot \frac{d\omega}{dt} = R \cdot a_{\gamma\omega\omega}$$

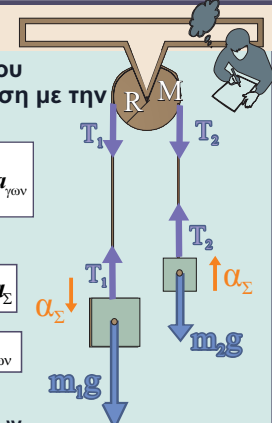
Σώμα 1

$$m_1 \cdot g - T_1 = m_1 \cdot a_{\Sigma}$$

Σώμα 2

$$T_2 - m_2 \cdot g = m_2 \cdot a_{\Sigma}$$

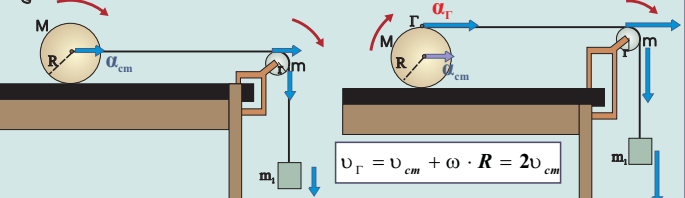
Ακίνητη τροχαλία $T_1 \cdot R - T_2 \cdot R = I \cdot a_{\gamma\omega\omega}$



Σύμφωνα με την (Α.Δ.Ε) η μεταβολή της δυναμικής ενέργειας των δύο σωμάτων μετατρέπεται σε κινητική λόγω μεταφοράς του (1) και του (2) και σε κινητική λόγω στροφικής κίνησης στην τροχαλία

όταν η τροχαλία έχει αμελητέα μάζα ή περιστρέφεται με ω=σταθ. τότε T₁=T₂

όλα τα σημεία του σχοινιού έχουν την ίδια επιτάχυνση



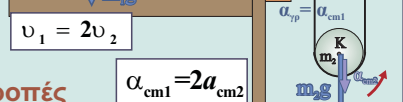
και στα δύο σχήματα ο τροχός κυλιέται χωρίς να ολισθαίνει

$$a_{\tau p(\Gamma)} = \frac{dv_{\Gamma}}{dt} = \frac{d(2v_{cm})}{dt} = 2 \frac{dv_{cm}}{dt} = 2a_{cm}$$

Κινητή τροχαλία

Αν σε κάποιο χρόνο το κέντρο Κ της τροχαλίας μετατοπιστεί κατά y_κ τότε το m₁ θα μετατοπιστεί κατά 2y_κ οπότε

$$v_1 = \frac{dx}{dt} = \frac{d(2y_k)}{dt} = 2 \frac{dy_k}{dt} = 2v_2$$



Ενεργειακές μετατροπές

Αν δεν εξασκούνται άλλες εξωτερικές δυνάμεις

$$\Delta U_2 \left\{ \begin{array}{l} \Delta K, \text{ και λόγω περιστροφικής και μεταφορικής} \\ \Delta K \text{ της ακίνητης τροχαλίας, λόγω περιστροφικής} \\ \Delta K, \text{ μόνο λόγω μεταφορικής κίνησης} \end{array} \right.$$

Βαρούλκο

όταν το σύστημα ισορροπεί

$$\text{κάδος } T = w$$

$$\text{κύλινδρος } F \cdot R - T \cdot r = 0$$

όταν ο κάδος π.χ. ανεβαίνει επιταχυνόμενα

$$\text{κάδος } T' - w = m \cdot a_{\Sigma}$$

$$\text{κύλινδρος } F \cdot R - T' \cdot r = I \cdot a_{\gamma\omega\omega}$$

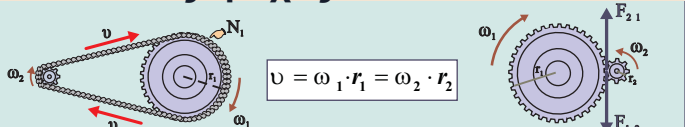
όπου $a_{\Sigma} = r \cdot a_{\gamma\omega\omega}$
η επιτάχυνση του κάδου

Ενεργειακές μετατροπές

$$W_F = \tau_f \cdot \theta = mg \cdot h + \frac{1}{2} m v_{\Sigma}^2 + \frac{1}{2} I \omega^2 \quad \text{με } v_{\Sigma} = \omega \cdot r \quad \text{και } h = r \cdot \theta$$

m η μάζα του κάδου I η ροπή αδράνειας του κυλίνδρου h η ανύψωση του κάδου

Οδοντωτός τροχός ίδια εφαπτομενική ταχύτητα u



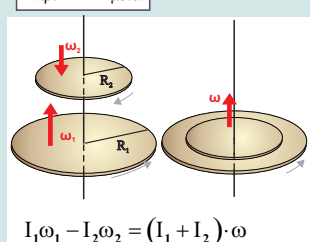
$$u = \omega_1 \cdot r_1 = \omega_2 \cdot r_2$$

HELP Διαβάζω προσεκτικά την άσκηση "βλέπω" πόσα σώματα έχω και τί είδους κίνηση εκτελεί το καθένα!

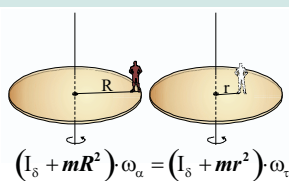
Διατήρηση της στροφορμής

Παραδείγματα

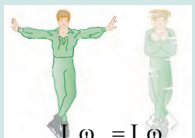
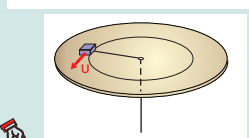
$$\vec{L}_{\text{πριν}} = \vec{L}_{\text{μετα}} \quad \text{όταν } \sum \vec{\tau}_{\text{εξ}} \cdot dt = 0$$



$$I_1 \omega_1 - I_2 \omega_2 = (I_1 + I_2) \cdot \omega$$

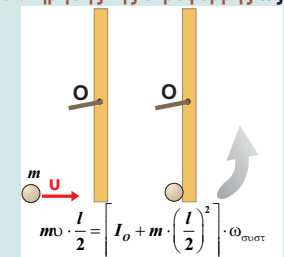


$$(I_{\delta} + mR^2) \cdot \omega_{\alpha} = (I_{\delta} + mR^2) \cdot \omega_{\alpha}$$

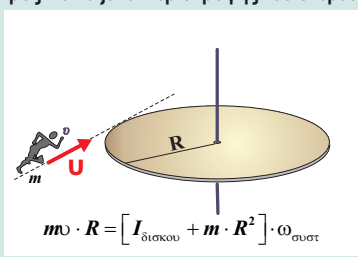


$$I_{\alpha} \omega_{\alpha} = I_{\tau} \omega_{\tau}$$

Κατά την κρούση σημειακής μάζας με στερεό το οποίο πριν ή μετά την κρούση μπορεί να περιστρέφεται γύρω από σταθερό άξονα, εφαρμόζω την αρχή διατήρησης της στροφορμής ως προς τον άξονα περιστροφής του στερεού



$$m u \cdot \frac{l}{2} = \left[I_o + m \cdot \left(\frac{l}{2}\right)^2 \right] \cdot \omega_{\text{συστ}}$$



$$m u \cdot R = \left[I_{\text{δίσκου}} + m \cdot R^2 \right] \cdot \omega_{\text{συστ}}$$